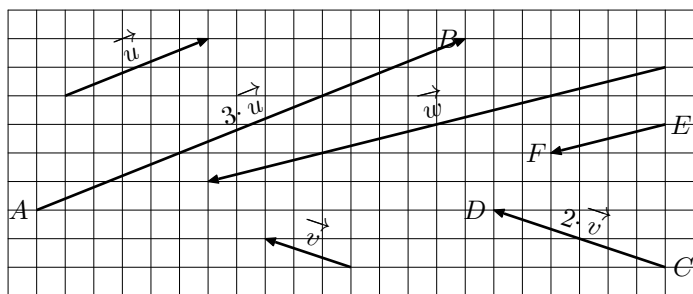


Seconde - Chapitre 5

C.1 Dans le plan, on considère les trois vecteurs et les trois points représentés ci-dessous :



C.2

- a) $\vec{BC} = 5 \times \vec{AC}$ b) $\vec{ED} = 3 \times \vec{AC}$
 c) $\vec{AC} = -\vec{CA}$ d) $\vec{ED} = -3 \times \vec{CA}$
 e) $\vec{EA} = \vec{AB}$ f) $\vec{BA} = \frac{1}{2} \times \vec{BE}$

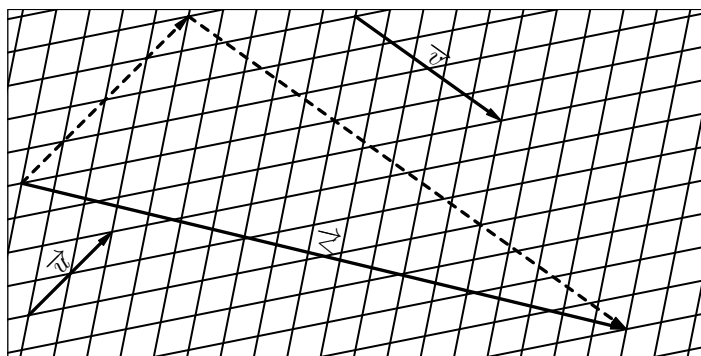
C.3

- a) $\vec{DG} = 3 \cdot \vec{DE}$ b) $\vec{CE} = \vec{GI}$
 c) $\vec{DB} = -\vec{DF}$ d) $\vec{EI} = 2 \cdot \vec{AC}$

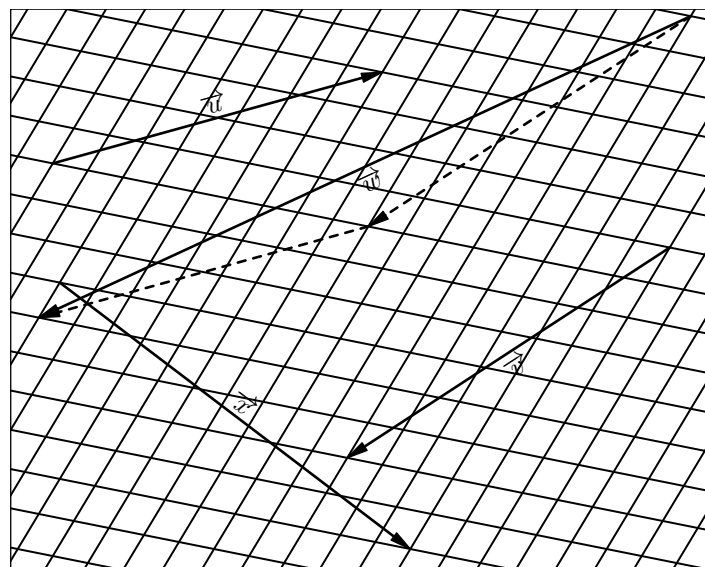
C.4

- a) $\vec{BC} = 5 \cdot \vec{AC}$ b) $\vec{ED} = 3 \cdot \vec{AC}$
 c) $\vec{AC} = -\vec{CA}$ d) $\vec{ED} = -3 \cdot \vec{CA}$
 e) $\vec{EA} = \vec{AB}$ f) $\vec{AC} = \frac{1}{4} \cdot \vec{BA}$

C.5



C.6



Une petite remarque :

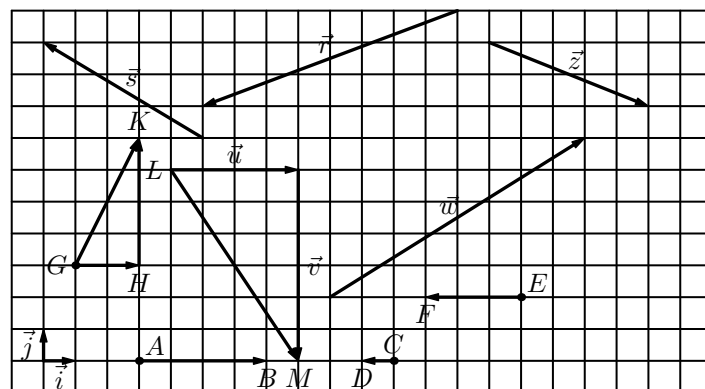
Pour tracer le vecteur \vec{w} , il est possible de tracer des représentants des vecteurs $\vec{v} - \vec{u}$.

Par contre, pour tracer un représentant du vecteur $4\vec{u} + 3\vec{v}$, il est nécessaire d'utiliser les "coordonnées" des vecteurs \vec{u} et \vec{v} dans ce quadrillage régulier, mais non orthogonal.

C.7

- a) $2 \times \vec{DJ} + \vec{BD} = \vec{DC} + \vec{BD} = \vec{AB} + \vec{BD} = \vec{AD}$
 b) $3 \cdot \vec{DJ} + 2 \cdot \vec{IA} = \vec{DJ} + 2 \cdot \vec{DJ} + 2 \cdot \vec{IA} = \vec{DJ} + 2 \cdot (\vec{DJ} + \vec{IA})$
 $= \vec{DJ} + 2 \cdot (\vec{AI} + \vec{IA}) = \vec{DJ} + 2 \cdot \vec{AA} = \vec{DJ}$
 c) $2 \cdot \vec{AJ} - \vec{BC} = 2 \cdot (\vec{AD} + \vec{DJ}) - \vec{BC} = 2 \cdot \vec{AD} + 2 \cdot \vec{DJ} - \vec{BC}$
 $= 2 \cdot \vec{BC} + 2 \cdot \vec{DJ} - \vec{BC} = 2 \cdot \vec{DJ} + \vec{BC} + (\vec{BC} - \vec{BC})$
 $= \vec{DC} + \vec{BC} = \vec{AB} + \vec{BC}$

C.8

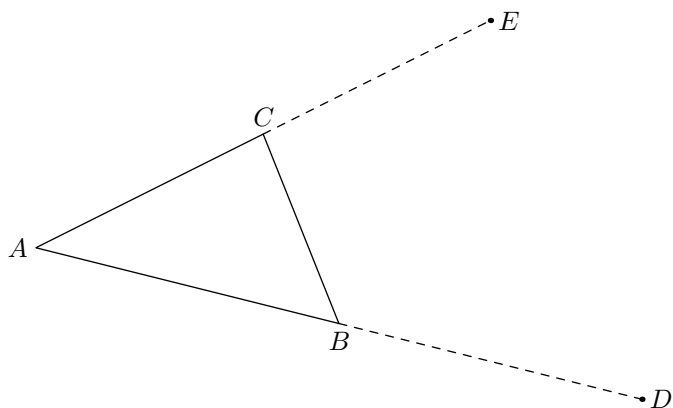


- 3) c) $\vec{GK} = 2 \cdot \vec{i} + 4 \cdot \vec{j}$
 4) On a les égalités : $\vec{u} = 4 \cdot \vec{i}$; $\vec{v} = -6 \cdot \vec{j}$.
 On en déduit la décomposition de \vec{LM} :
 $\vec{LM} = 4 \cdot \vec{i} - 6 \cdot \vec{j}$
 5) a) $\vec{w} = 8 \cdot \vec{i} + 5 \cdot \vec{j}$
 b) $\vec{z} = 5 \cdot \vec{i} - 3 \cdot \vec{j}$

(c) $\vec{r} = -8 \cdot \vec{i} - 3 \cdot \vec{j}$

(d) $\vec{s} = -5 \cdot \vec{i} + 3 \cdot \vec{j}$

C.9 Voici la représentation de cette figure :



Pour comparer les deux vecteurs \vec{BC} et \vec{DE} , on pourrait utiliser le théorème des milieux, mais nous allons utiliser l'outil vectoriel pour cette comparaison :

$$\vec{DE} = \vec{DA} + \vec{AE}$$

Par définition des points D et E :

$$= -2 \cdot \vec{AB} + 2 \cdot \vec{AC} = 2 \cdot \vec{BA} + 2 \cdot \vec{AC}$$

Factorisons par 2 :

$$= 2 \cdot (\vec{BA} + \vec{AC}) = 2 \cdot \vec{BC}$$

C.10

(a) $\vec{AB} + \vec{AD} = \vec{AC}$

$$\vec{AB} = \vec{AC} - \vec{AD}$$

$$\vec{AB} = \vec{AC} + \vec{DA}$$

$$\vec{AB} = \vec{DA} + \vec{AC}$$

D'après la relation de Chasles :

$$\vec{AB} = \vec{DC}$$

$$\vec{AB} = -\vec{CD}$$

Les deux vecteurs \vec{AB} et \vec{CD} sont opposés : a fortiori, ils sont colinéaires.

C.11

(1)

$$\vec{AD} + \vec{BD} + 2 \cdot \vec{CD} = \vec{0}$$

$$(\vec{AB} + \vec{BD}) + \vec{BD} + 2 \cdot (\vec{CD} + \vec{DB}) = \vec{0}$$

$$\vec{AB} + 2 \cdot \vec{BD} + 2 \cdot \vec{CD} + 2 \cdot \vec{DB} = \vec{0}$$

$$\vec{AB} + 2 \cdot \vec{CD} + (2 \cdot \vec{BD} + 2 \cdot \vec{DB}) = \vec{0}$$

$$\vec{AB} + 2 \cdot \vec{CD} = \vec{0}$$

$$\vec{AB} = -2 \cdot \vec{CD}$$

(2)

Les deux vecteurs \vec{AB} et \vec{CD} sont colinéaires.

C.12 Les points A , B , C et D vérifient la relation :

$$\vec{AC} - 3 \cdot \vec{BD} + 2 \cdot \vec{BC} = \vec{0}$$

D'après la relation de Chasles, on a :

$$\vec{AC} - 3 \cdot (\vec{BA} + \vec{AC} + \vec{CD}) + 2 \cdot (\vec{BA} + \vec{AC}) = \vec{0}$$

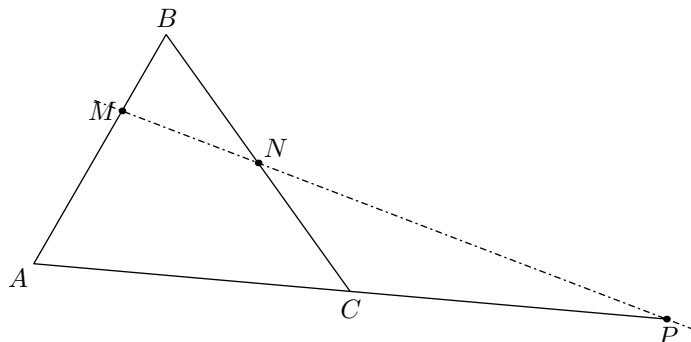
$$\vec{AC} - 3 \cdot \vec{BA} - 3 \cdot \vec{AC} - 3 \cdot \vec{CD} + 2 \cdot \vec{BA} + 2 \cdot \vec{AC} = \vec{0}$$

$$-\vec{BA} - 3 \cdot \vec{CD} = \vec{0}$$

$$\vec{AB} = 3 \cdot \vec{CD}$$

Les vecteurs \vec{AB} et \vec{CD} sont colinéaires.

C.13



On a les égalités suivantes :

$$\bullet \vec{MN} = \vec{MB} + \vec{BN} = -\frac{1}{3} \cdot \vec{BA} + \frac{1}{2} \cdot \vec{BC}$$

$$\begin{aligned} \bullet \vec{MP} &= \vec{MB} + \vec{BA} + \vec{AP} = -\frac{1}{3} \cdot \vec{BA} + \vec{BA} + 2 \cdot \vec{AC} \\ &= \frac{2}{3} \cdot \vec{BA} + 2 \cdot (\vec{AB} + \vec{BC}) = \frac{2}{3} \cdot \vec{BA} + 2 \cdot \vec{AB} + 2 \cdot \vec{BC} \\ &= \frac{2}{3} \cdot \vec{BA} - \vec{AB} + 2 \cdot \vec{BC} = -\frac{4}{3} \cdot \vec{BA} + 2 \cdot \vec{BC} \end{aligned}$$

On remarque que :

$$4 \cdot \vec{MN} = 4 \cdot \left(-\frac{1}{3} \cdot \vec{BA} + \frac{1}{2} \cdot \vec{BC} \right) = -\frac{4}{3} \cdot \vec{BA} + 2 \cdot \vec{BC} = \vec{MP}$$

On en déduit que les vecteurs \vec{MN} et \vec{MP} sont colinéaires : les droites (MN) et (MP) sont parallèles.

Les droites (MN) et (MP) étant parallèles et possédant un point commun, ces deux droites sont confondues : les points M , N et P sont alignés.